

Projekt Poruba myslí na budoucnost

Cílem projektu Poruba myslí na budoucnost bylo rozšířit a zpestřit škálu osvětových aktivit v oblasti udržitelného rozvoje, které městský obvod Poruba připravoval pro místní občany v roce 2019. Projekt se zaměřoval na aktivity zabývajícími se tématem udržitelného rozvoje města, udržitelné dopravy, veřejného prostoru a architektury.

Jednalo se o tyto aktivity:

- tvořivé a vzdělávací dílny pro děti porubských mateřských škol;
- sérii osvětových vycházek pro veřejnost pod vedením odborníků;
- osvětovou akci k udržitelné mobilitě spojenou s happeningem a výstavou ve veřejném prostoru Poruby.

V první fázi projektu proběhly tvořivé a vzdělávací dílny pro děti z mateřských škol s názvem "Není město jako město". Pod vedením lektora se děti hravou formou seznámily se strukturou města a s tím, co ve městě lidé potřebují, a povídaly si o významu zeleně. Dílny se uskutečnily ve dvou mateřských školách a zúčastnilo se jich celkem 80 dětí.

Další fází projektu byly osvětové vycházky zaměřené na konkrétní aktuální témata, důležitá pro život ve městě. Byla zde zahrnuta témata bezpečnosti, klimatické změny a doprava ve městech. Tři uvedených osvětových procházek se zúčastnilo cca 80 lidí.

Další aktivitou projektu byl Happening s názvem "Prostor pro auta nebo prostor pro lidi", který poukázal na to, jak velký prostor zabírají dopravní prostředky (autobusy, osobní automobily) nutné pro přepravu určitého počtu osob ve srovnání s prostorem, který zabírají cyklisté a chodci. Happening byl zaznamenán dronem a vznikl dokumentární videospot (<https://www.facebook.com/watch/?v=426222614669562>). Součástí projektu byla i výstava, která návštěvníkům zajímavou formou představila problematiku udržitelné mobility. Zájemci mohli vidět, jak doprava a dopravní chování lidí ovlivňuje životní prostředí. Velkoformátové fotografie byly umístěny ve veřejném prostoru městského obvodu Poruba.

Projekt se konal od 1. 1. 2019 do 15. 12. 2019.

Projekt Poruba myslí na budoucnost byl financován z rozpočtu MSK.